

2.0 crédits	0 h + 30.0 h	2q
-------------	--------------	----

Enseignants:	Dehez Bruno ; De Jaeger Emmanuel ;
Langue d'enseignement:	Français
Lieu du cours	Louvain-la-Neuve
Thèmes abordés :	Voir descriptif
Acquis d'apprentissage	A l'issue de ce projet les étudiants maîtriseront les différents aspects liés à la conception et au dimensionnement d'un système d'entraînement par moteur électrique. <i>La contribution de cette UE au développement et à la maîtrise des compétences et acquis du (des) programme(s) est accessible à la fin de cette fiche, dans la partie « Programmes/formations proposant cette unité d'enseignement (UE) ».</i>
Contenu :	A partir d'un cahier de charge, les étudiants seront amenés à concevoir et réaliser le système d'entraînement permettant d'assurer le déplacement d'un robot mobile omni-directionnel.
Autres infos :	Méthode d'enseignement et d'apprentissage: Projet réalisé par groupes de 4 à 5 étudiants Mode d'évaluation: Evaluation continue sur base du travail effectué au laboratoire et d'un rapport de synthèse Pas d'examen en session Support: Enoncé du projet et informations sur i-campus
Cycle et année d'étude :	> Master [120] : ingénieur civil électromécanicien
Faculté ou entité en charge:	ELEC